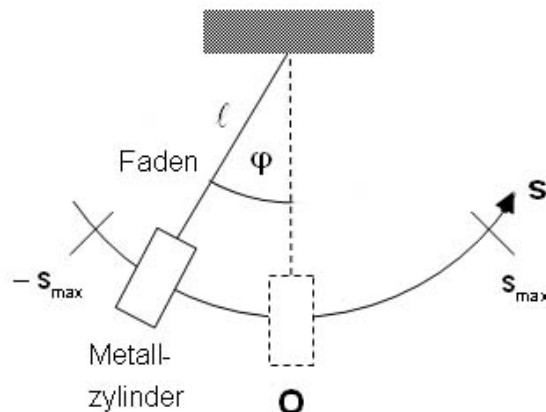


Abschlussprüfung Berufliche Oberschule 2010 Physik 12 Technik - Aufgabe III - Lösung

Teilaufgabe 1.0

Ein Faden und ein kleiner Metallzylinder (Durchmesser $d = 1.2 \cdot \text{cm}$; Masse $m_0 = 75 \text{g}$) als Pendelkörper bilden ein Fadenpendel mit der Pendellänge l . Die Masse des Pendels ist vernachlässigbar klein. Das Pendel kann in einer vertikalen Ebene um die Gleichgewichtslage O schwingen. Reibungsverluste sollen unberücksichtigt bleiben.



Teilaufgabe 1.1 (5 BE)

Bei einer solchen Schwingung passiert der Pendelkörper die Gleichgewichtslage O mit Geschwindigkeiten vom Betrag v_0 .

Beschreiben Sie, wie v_0 experimentell bestimmt werden kann.

Prinzip der Dunkelzeitmessung unter der Voraussetzung, dass d sehr klein ist:

- Im Punkt O wird eine Lichtschranke aufgestellt.
- Beim Durchgang durch O wird die Lichtschranke solange unterbrochen, bis der Zylinder vorbei ist.
- Die Durchgangszeit Δt wird gemessen.
- Der Dicke d des Zylinders entspricht der Weg Δs , die der Zylinder in der Zeit Δt zurücklegt.
- Berechnung: $v = \frac{\Delta s}{\Delta t} = \frac{d}{\Delta t}$

Teilaufgabe 1.2 (3 BE)

Für kleine Auslenkwinkel φ schwingt das Fadenpendel harmonisch.

Für die Richtgröße D eines solchen Fadenpendels gilt: $D = \frac{m_0 \cdot g}{l}$, wobei g der Betrag der

Fallbeschleunigung ist.

Zeigen Sie durch allgemeine Rechnung, dass die Periodendauer T der harmonischen Schwingung eines Fadenpendels zwar abhängig von der Pendellänge l , aber unabhängig von der Masse m_0 des Pendelkörpers ist.

Aus der FS: $T = 2 \cdot \pi \cdot \sqrt{\frac{m_0}{D}}$

$$T = 2 \cdot \pi \cdot \sqrt{\frac{m_0}{\left(\frac{m_0 \cdot g}{l}\right)}} = 2 \cdot \pi \cdot \sqrt{\frac{l}{g}}$$

unabhängig von der Masse
abhängig von der Pendellänge

Teilaufgabe 1.3.0

Die Abhängigkeit der Elongation s von der Zeit t für die Schwingung eines Fadenpendels wird durch die folgende Gleichung beschrieben: $x(t) = -6.0 \cdot \text{cm} \cdot \cos\left(3.51 \cdot \frac{1}{\text{s}} \cdot t\right)$

Teilaufgabe 1.3.1 (5 BE)

Berechnen Sie die Periodendauer T der Schwingung und die Pendellänge l .
[Teilergebnis: $l = 79.6 \cdot \text{cm}$

$$\omega = 3.51 \cdot \frac{1}{\text{s}} \quad \text{und} \quad \omega = \frac{2 \cdot \pi}{T}$$

$$\Rightarrow T = \frac{2 \cdot \pi}{\omega} \quad T := \frac{2 \cdot \pi}{3.51 \cdot \frac{1}{\text{s}}} \quad T = 1.79 \text{ s} \quad \text{gerundet:} \quad T = 1.79 \text{ s}$$

$$T^2 = 4 \cdot \pi^2 \cdot \frac{l}{g} \quad \Rightarrow \quad l = \frac{T^2 \cdot g}{4 \cdot \pi^2} \quad l := \frac{(1.79 \cdot \text{s})^2 \cdot 9.81 \cdot \frac{\text{m}}{\text{s}^2}}{4 \cdot \pi^2} \quad l = 0.796 \text{ m} \quad l = 79.6 \text{ cm}$$

Teilaufgabe 1.3.2 (3 BE)

Bestimmen Sie die Zeit-Geschwindigkeits-Gleichung (t-v-Gleichung) für die Schwingung des Pendelkörpers mit eingesetzten Größen.
Geben Sie den Betrag v_0 der Geschwindigkeiten an, mit denen der Pendelkörper die Gleichgewichtslage O passiert.

$$v(t) = \frac{d}{dt} \left(-6.0 \cdot \text{cm} \cdot \cos\left(3.51 \cdot \frac{1}{\text{s}} \cdot t\right) \right) = -6.0 \cdot \text{cm} \cdot \left(-3.51 \cdot \frac{1}{\text{s}} \cdot \sin\left(3.51 \cdot \frac{1}{\text{s}} \cdot t\right) \right) = 21.06 \cdot \frac{\text{cm}}{\text{s}} \cdot \sin\left(3.51 \cdot \frac{1}{\text{s}} \cdot t\right)$$

$$\Rightarrow \text{Amplitude:} \quad v_0 := 21.1 \cdot \frac{\text{cm}}{\text{s}}$$

Teilaufgabe 1.3.3 (3 BE)

Die potenzielle Energie E_{pot} des Pendelkörpers sei gleich null, wenn der Pendelkörper gerade die Gleichgewichtslage passiert.
Bestätigen Sie, dass für die potenzielle Energie E_{pot} des Pendelkörpers bei einer Elongation s

$$\text{gilt: } E_{\text{pot}}(s) = 0.46 \cdot \frac{\text{J}}{\text{m}^2} \cdot s^2$$

$$E_{\text{pot}} = \frac{1}{2} \cdot D \cdot s^2 = \frac{1}{2} \cdot \frac{m_0 \cdot g}{l} \cdot s^2$$

$$\frac{1}{2} \cdot \frac{m_0 \cdot g}{l} = C \quad C := \frac{1}{2} \cdot \left(\frac{75 \cdot 10^{-3} \cdot \text{kg} \cdot 9.81 \cdot \frac{\text{m}}{\text{s}^2}}{79.6 \cdot 10^{-2} \cdot \text{m}} \right) \quad C = 0.462 \frac{\text{kg}}{\text{s}^2} \quad C = 0.462 \cdot \frac{\text{J}}{\text{m}^2}$$

Teilaufgabe 1.3.4 (3 BE)

Stellen Sie die Abhängigkeit der potenziellen Energie E_{pot} des Pendelkörpers von der Elongation x für $-6.0 \cdot \text{cm} \leq x \leq 6.0 \cdot \text{cm}$ in einem $x - E_{\text{pot}}$ - Diagramm dar.

Erstellen Sie dazu eine Wertetabelle mit der Schrittweite $\Delta x = 3.0 \cdot \text{cm}$.

Verwenden Sie dabei folgenden Maßstab: $0.5 \cdot \text{mJ}$ entspricht $1 \cdot \text{cm}$.

$$E_{\text{pot}}(x) := 0.46 \cdot \frac{\text{J}}{\text{m}^2} \cdot x^2$$

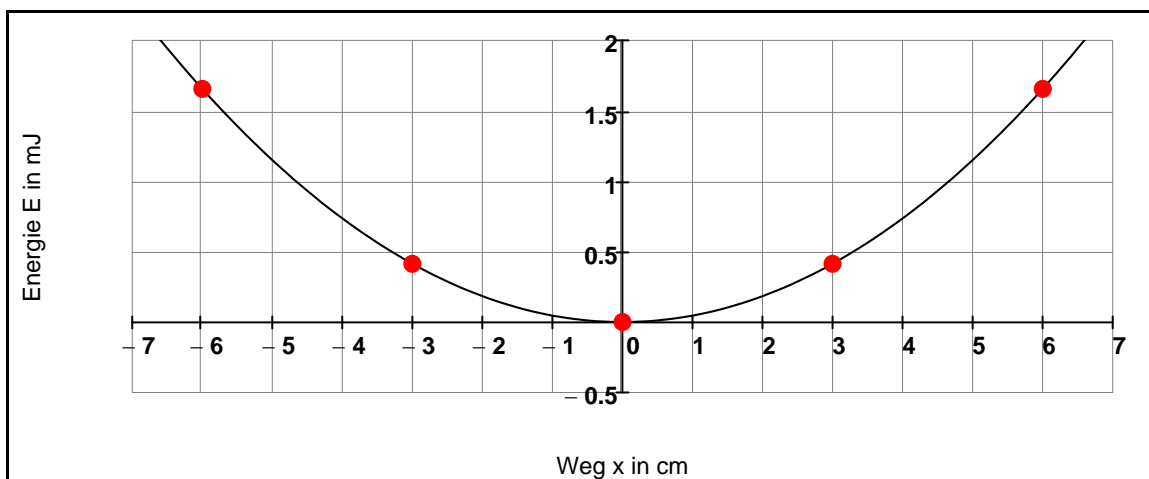


$x_w =$

-0.06	m
-0.03	
0	
0.03	
0.06	

$E_{\text{pot}}(x_w) =$

$1.656 \cdot 10^{-3}$	J
$4.14 \cdot 10^{-4}$	
0	
$4.14 \cdot 10^{-4}$	
$1.656 \cdot 10^{-3}$	



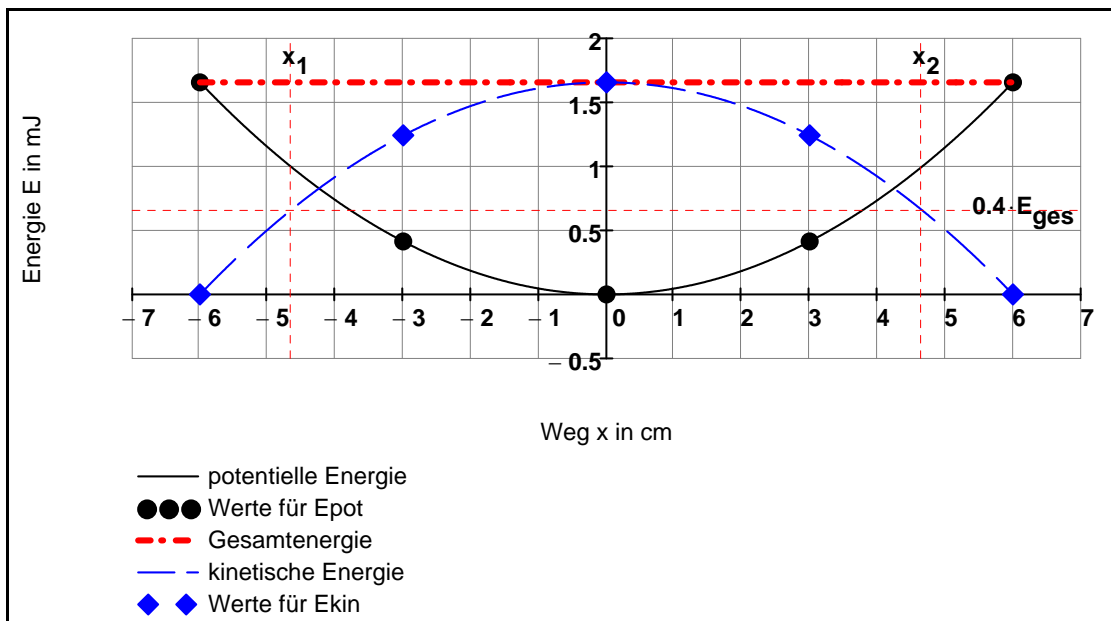
Teilaufgabe 1.3.5 (3 BE)

Tragen Sie in das Diagramm von Teilaufgabe 1.3.4 auch die Graphen für die Abhängigkeiten der Gesamtenergie E_{ges} und der kinetischen Energie E_{kin} des Pendelkörpers von der Elongation x ein.

$$E_{\text{ges}} = E_{\text{potmax}} = 1.656 \cdot 10^{-3} \cdot \text{J} \quad E_{\text{kin}}(x) = E_{\text{ges}} - E_{\text{pot}}(x)$$



$x_2 =$	$E_{\text{kin}}(x_2) =$
-0.06 m	0 $\cdot 10^{-3} \cdot \text{J}$
-0.03	1.242
0	1.656
0.03	1.242
0.06	0



Teilaufgabe 1.3.6 (4 BE)

Bestimmen Sie - entweder rechnerisch oder mithilfe des Diagramms von 1.3.4 und 1.3.5 - diejenigen Elongationen s_1 und s_2 bei denen die kinetische Energie E_{kin} des Pendelkörpers 40% der Gesamtenergie E_{ges} beträgt.

$$E_{\text{kin}} = 0.40 \cdot E_{\text{ges}} = 0.40 \cdot 1.656 \cdot 10^{-3} \cdot \text{J} = 0.662 \cdot 10^{-3} \cdot \text{J}$$

Ablezen: $x_1 = -4.7 \cdot \text{cm}$ $x_2 = 4.7 \cdot \text{cm}$

Berechnen:

$$E_{\text{kin}} + E_{\text{pot}} = E_{\text{ges}} \quad \Leftrightarrow \quad 0.4 \cdot E_{\text{ges}} + E_{\text{pot}} = E_{\text{ges}} \quad \Leftrightarrow \quad E_{\text{pot}} = 0.6 \cdot E_{\text{ges}}$$

$$0.6 \cdot E_{\text{ges}} = \frac{1}{2} \cdot D \cdot x^2 \quad \text{Auflösen:} \quad |x| = \sqrt{\frac{2 \cdot 0.6 \cdot E_{\text{ges}}}{D}} = \sqrt{\frac{2 \cdot 0.6 \cdot E_{\text{ges}} \cdot l}{m_0 \cdot g}}$$

$$x_2 := \sqrt{\frac{2 \cdot 0.6 \cdot (1.656 \cdot 10^{-3} \cdot \text{J}) \cdot 0.796 \cdot \text{m}}{75 \cdot 10^{-3} \cdot \text{kg} \cdot 9.81 \cdot \frac{\text{m}}{\text{s}^2}}} \quad x_2 = 0.046 \text{ m}$$

$$x_1 := -x_2 \quad x_1 = -0.046 \text{ m}$$

Teilaufgabe 2.0

Ein Plattenkondensator mit Luft als Dielektrikum wird an eine Gleichspannungsquelle mit der Spannung $U_0 = 8.0 \cdot \text{kV}$ angeschlossen. Die vertikal aufgestellten Platten des Kondensators sind quadratisch und haben die Kantenlänge $l = 27.3 \cdot \text{cm}$. Der Plattenabstand beträgt $d = 3.0 \cdot \text{cm}$.

Teilaufgabe 2.1 (3 BE)

Der Kondensator trägt die Ladung Q_0 . Zwischen den Platten des Kondensators herrscht ein homogenes elektrisches Feld mit der elektrischen Feldstärke \vec{E}_0 .

Berechnen Sie Q_0 und den Betrag E_0 der elektrischen Feldstärke \vec{E}_0 .

$$C = \frac{Q_0}{U_0} \quad C = \epsilon_0 \cdot \frac{l^2}{d} \quad \Rightarrow \quad Q_0 = \epsilon_0 \cdot \frac{l^2}{d} \cdot U_0$$

$$Q_0 := 8.854 \times 10^{-12} \frac{\text{A} \cdot \text{s}}{\text{V} \cdot \text{m}} \cdot \frac{(27.3 \cdot 10^{-2} \cdot \text{m})^2}{3 \cdot 10^{-2} \cdot \text{m}} \cdot 8.0 \cdot 10^3 \cdot \text{V} \quad Q_0 = 1.8 \times 10^{-7} \text{ C}$$

$$E_0 = \frac{U_0}{d} \quad E_0 := \frac{8.0 \cdot 10^3 \cdot \text{V}}{3 \cdot 10^{-2} \cdot \text{m}} \quad E_0 = 2.7 \times 10^5 \cdot \frac{\text{V}}{\text{m}}$$

Teilaufgabe 2.2.0

Der Kondensator wird von der spannungsquelle getrennt. Dann wird der gesamte Raum zwischen den Kondensatorplatten mit einem Dielektrikum der Dielektrizitätszahl ϵ_r ($\epsilon_r > 1$) ausgefüllt.

Dabei sinkt die Spannung zwischen den Kondensatorplatten auf den Wert $U_1 = 2.0 \cdot \text{kV}$

Teilaufgabe 2.2.1 (3 BE)

Begründen Sie das Absinken der Spannung zwischen den Kondensatorplatten.

Spannungsquelle wird abgetrennt, d.h. ladung Q bleibt konstant.

Durch das äußere elektrische Feld \vec{E}_a richten sich die Dipole im Dielektrikum so aus, dass ein inneres elektrisches Feld \vec{E}_i entsteht, das dem äußeren entgegengerichtet ist und dadurch das äußere Feld schwächt.

$$E = \frac{U}{d} \Rightarrow E \sim U \quad E \text{ sinkt ab} \Rightarrow U \text{ sinkt ab.}$$

Teilaufgabe 2.2.2 (4 BE)

Berechnen Sie ϵ_r .

$$U_1 = \frac{Q_0}{C_1} = \frac{Q_0}{\epsilon_r \cdot C_0} = \frac{1}{\epsilon_r} \cdot U_0 \quad \epsilon_r = \frac{U_0}{U_1} \quad \epsilon_r := \frac{8.0 \cdot 10^3 \cdot \text{V}}{2.0 \cdot 10^3 \cdot \text{V}} \quad \epsilon_r = 4$$

Teilaufgabe 2.3.0

Das Dielektrikum wird wieder aus dem Kondensator entfernt. Eine kleine Kugel hat die Masse $m_0 = 1.5 \cdot \text{g}$ und trägt die Ladung $q = -7.7 \cdot \text{nAs}$.

Diese kleine Kugel wird an einem Perlonfaden hängend in die Höhe h über den Plattenkondensator gebracht.

Am Kondensator liegt weiterhin die Spannung $U_0 = 8.0 \cdot \text{kV}$ an. Der Plattenabstand ist immer noch

auf $d = 3.0 \cdot \text{cm}$ eingestellt.

Der Perlonfaden wird durchtrennt. Die kleine Kugel fällt nach unten. Zum Zeitpunkt $t_0 = 0 \cdot \text{s}$ dringt sie

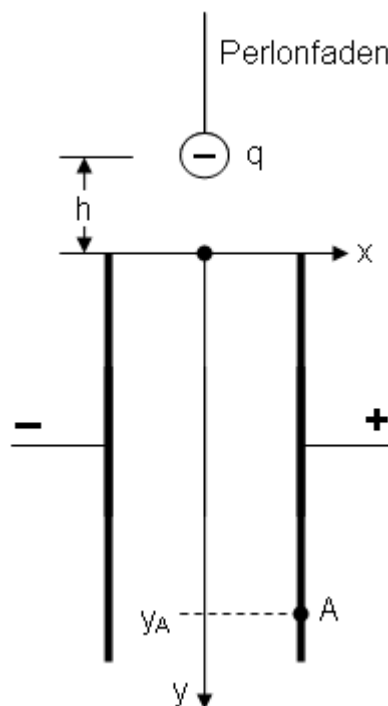
im Punkt O, der mittig zu den Kondensatorplatten liegt und der Ursprung eines x-y-Koordinatensystems ist, mit einer Geschwindigkeit \vec{v}_0 in das

elektrische Feld des Kondensators ein.

Die Höhe h wird so gewählt, dass die Eintritts-

geschwindigkeit \vec{v}_0 den Betrag $v_0 = 1.0 \cdot \frac{\text{m}}{\text{s}}$ hat.

Der Radius der kleinen Kugel und der Luftwiderstand sind vernachlässigbar klein.



Teilaufgabe 2.3.1 (2 BE)

Berechnen Sie die Höhe h .

Energieerhaltungssatz der Mechanik: $E_{\text{kin}} = E_{\text{pot}} \Leftrightarrow \frac{1}{2} \cdot m_0 \cdot v_0^2 = m_0 \cdot g \cdot h$

Durchfallene Höhe: $h = \frac{v_0^2}{2 \cdot g}$ $h := \frac{\left(1.0 \cdot \frac{\text{m}}{\text{s}}\right)^2}{2 \cdot 9.81 \cdot \frac{\text{m}}{\text{s}^2}}$ $h = 0.051 \text{ m}$

Teilaufgabe 2.3.2 (6 BE)

Bestimmen Sie den Zeitpunkt t_A , zu dem die Kugel im Punkt A auf die rechte Kondensatorplatte trifft.

[Ergebnis: $t_A = 0.15 \cdot \text{s}$]

Anwendung des Superpositionsprinzips: Betrachtung der **x-Komponente**:

Beschleunigung durch das elektrische Feld:

$F_a = F_{el} \Leftrightarrow m_0 \cdot a_{el} = q \cdot E \Leftrightarrow a_{el} = \frac{q}{m_0} \cdot E = \frac{q}{m_0} \cdot \frac{U_0}{d}$

Bewegungsgleichung: $x(t) = \frac{1}{2} \cdot a_{el} \cdot t^2$ $x(t_{\text{flug}}) = \frac{d}{2}$

Auflösen: $t_{\text{flug}} = \sqrt{\frac{2 \cdot \frac{d}{2}}{a_{el}}} = \sqrt{\frac{d}{\left(\frac{q \cdot U_0}{m_0 \cdot d}\right)}} = \sqrt{\frac{d^2 \cdot m_0}{q \cdot U_0}}$

Berechnen: $t_{\text{flug}} := \sqrt{\frac{(0.03 \cdot \text{m})^2 \cdot 1.5 \cdot 10^{-3} \cdot \text{kg}}{7.7 \cdot 10^{-9} \cdot \text{A} \cdot \text{s} \cdot 8.0 \cdot 10^3 \cdot \text{V}}}$ $t_{\text{flug}} = 0.148 \text{ s}$

Einheitenkontrolle: $[t_{\text{flug}}] = \sqrt{\frac{\text{m}^2 \cdot \text{kg}}{\text{A} \cdot \text{s} \cdot \text{V}}} = \sqrt{\frac{\text{m}^2 \cdot \text{kg}}{\text{J}}} = \sqrt{\frac{\text{m}^2 \cdot \text{kg}}{\text{N} \cdot \text{m}}} = \sqrt{\frac{\text{m}^2 \cdot \text{kg}}{\left(\frac{\text{kg} \cdot \text{m}^2}{\text{s}^2}\right)}} = \sqrt{\text{s}^2} = \text{s}$

Teilaufgabe 2.3.3 (3 BE)Berechnen Sie die y-Koordinate y_A des Auftreffpunktes A.Anwendung des Superpositionsprinzips: Betrachtung der **y-Komponente**:

Bewegungsgleichung: $y(t) = v_0 \cdot t + \frac{1}{2} \cdot g \cdot t^2$

$$y_A = v_0 \cdot t_{\text{flug}} + \frac{1}{2} \cdot g \cdot t_{\text{flug}}^2$$

Auftreffpunkt: $y_A := 1.0 \cdot \frac{\text{m}}{\text{s}} \cdot 0.15 \cdot \text{s} + \frac{1}{2} \cdot 9.81 \cdot \frac{\text{m}}{\text{s}^2} \cdot (0.15 \cdot \text{s})^2$

$$y_A = 0.26 \text{ m}$$